

ICS 03.120
L05

团 体 标 准

T/GDCKCJH 015—2020

工业机器人伺服系统可靠性强化试验方法

Method for reliability enhancement testing for servomechanism of industrial robot

2020 - 04 - 28 发布

2020 - 05 - 15 实施

广东省测量控制技术与装备应用促进会 发布

目 次

目 次.....	I
前 言.....	II
1 范围.....	1
2 规范性引用文件.....	1
3 术语、定义和符号.....	1
4 一般要求.....	2
5 试验要求.....	2
6 试验方案.....	7
附 录 A（规范性附录） 负载惯量盘结构设计示意图.....	12